

アルゴリズム論 (第4回)



岩手県立大学
Iwate Prefectural University

佐々木研(情報システム構築学講座)
講師 山田敬三

k-yamada@iwate-pu.ac.jp

木構造



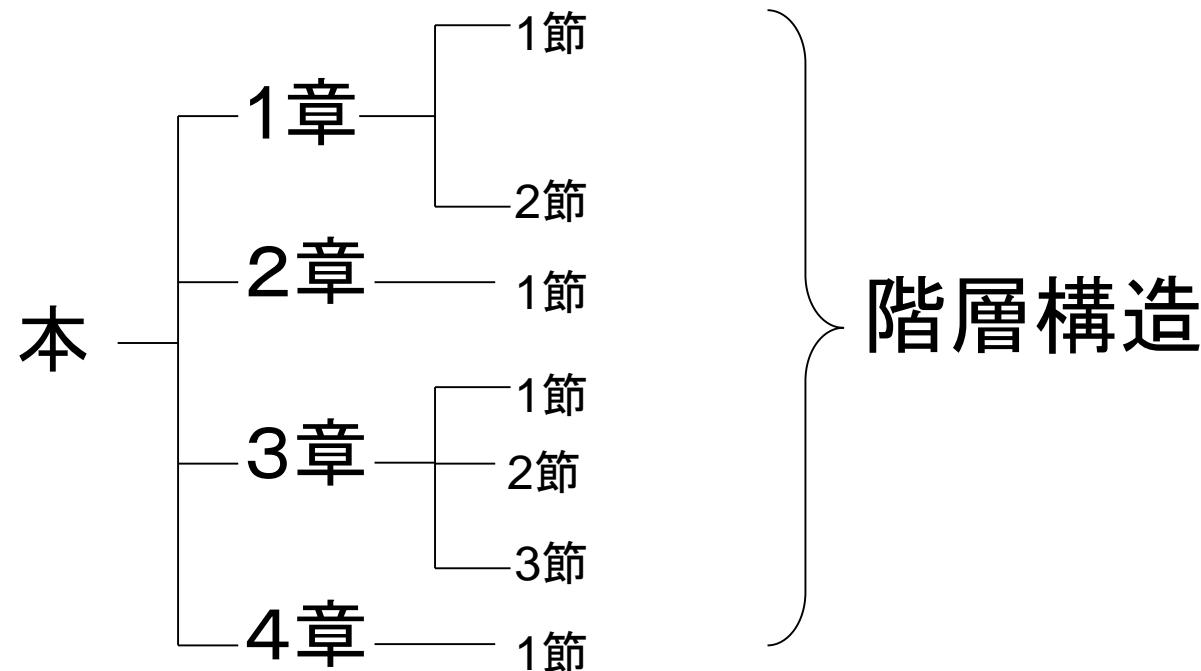
岩手県立大学
Iwate Prefectural University

木構造

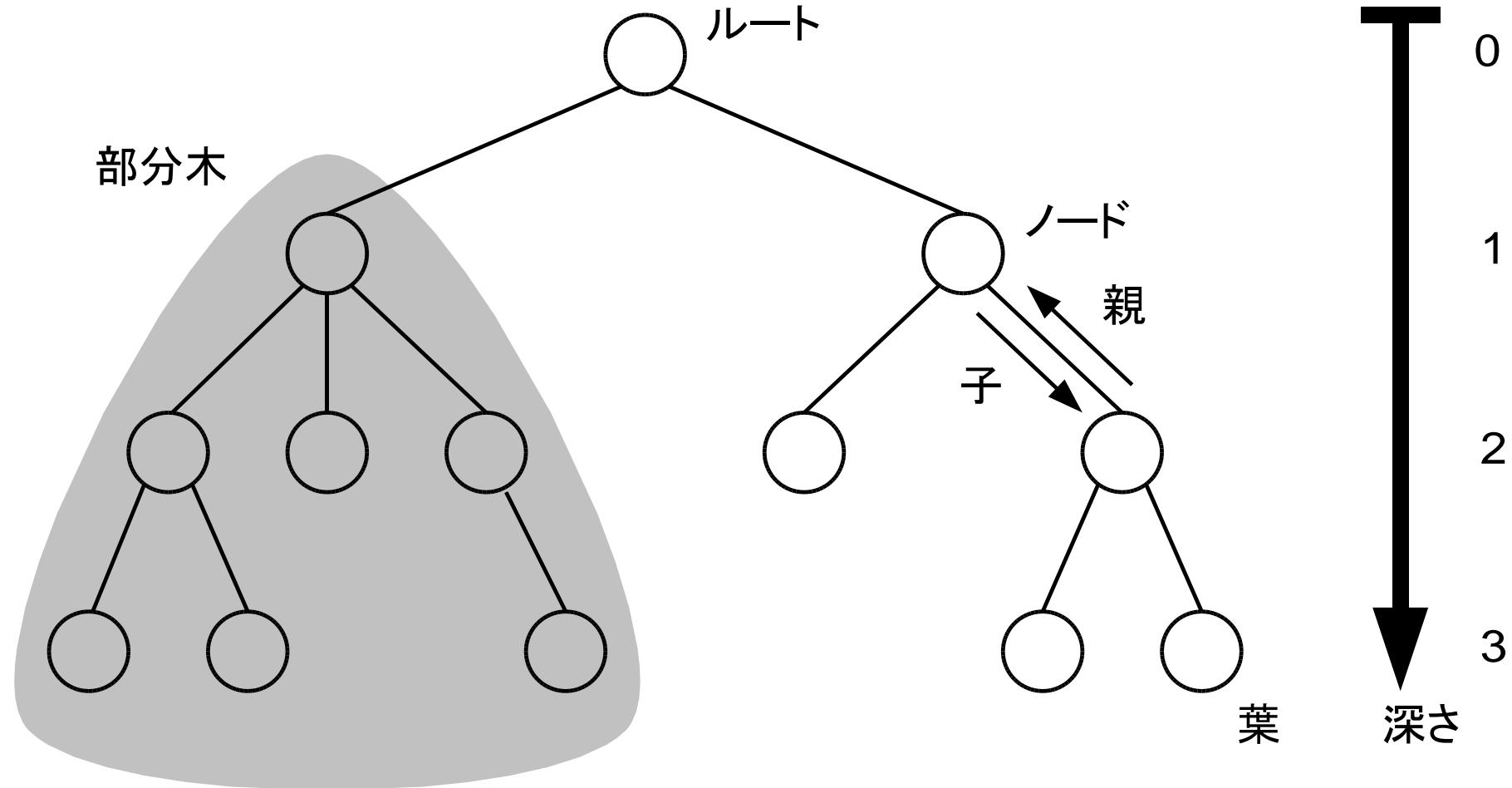
- Tree Structure
- 階層構造を持つデータを扱う.
 - 章や節などの構造をもつ本
 - ディレクトリ, など
- 複数のノードからなるデータ構造

リスト

- 要素が順番に一列に並んだデータ
- 本の構造(章, 節, 小節)をデータとして扱うときは, リストでは困難



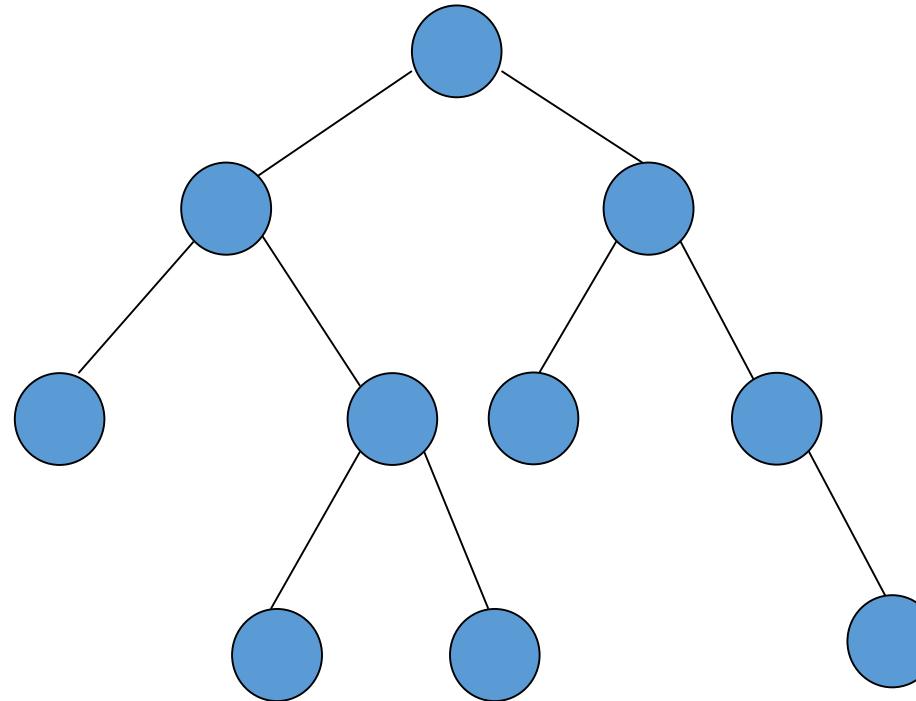
木構造



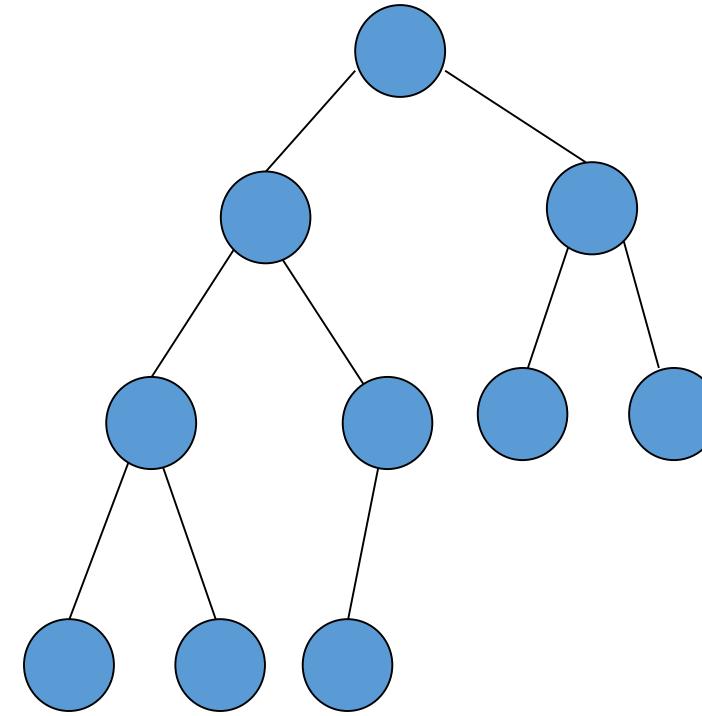
木構造

- 二分木 (Binary Tree)
 - 各ノードで枝分かれ
 - 子が2つ以下の木構造
- 完全二分木 (Complete Binary Tree)
 - 詰められた二分木
 - ルートから、上から下へ
 - 同レベルでは左から右へ

二分木と完全木分木



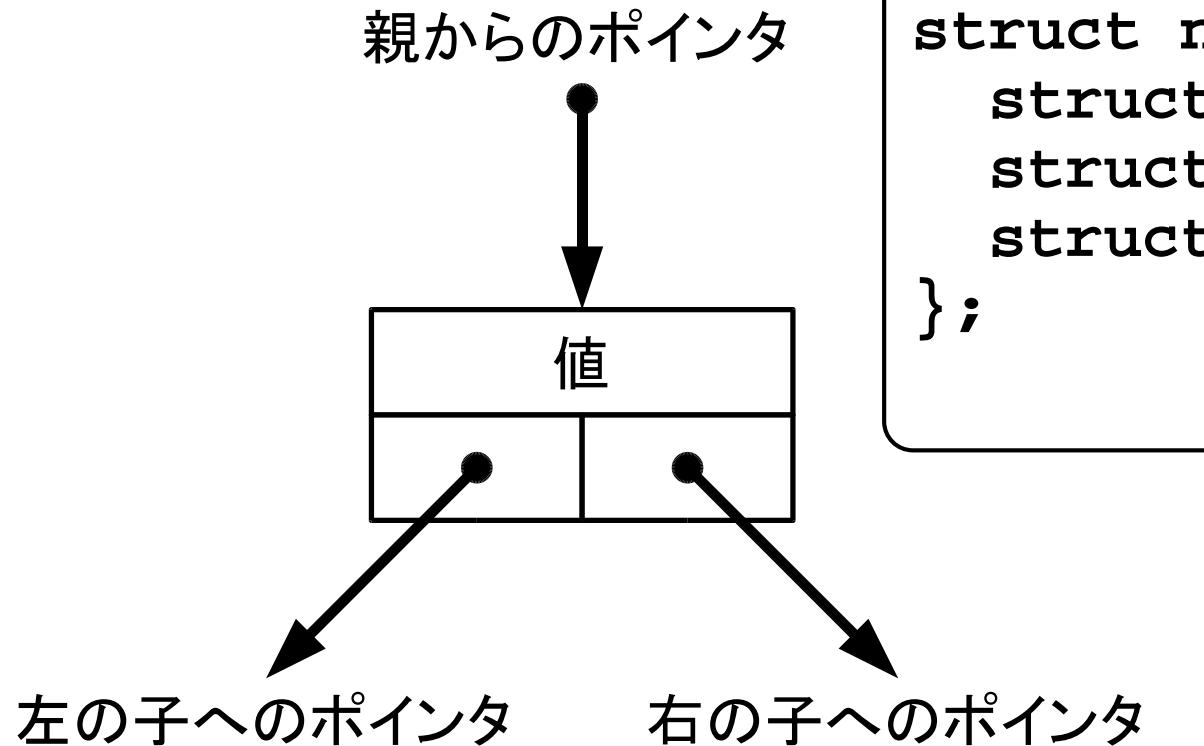
(a)二分木



(b)完全二分木

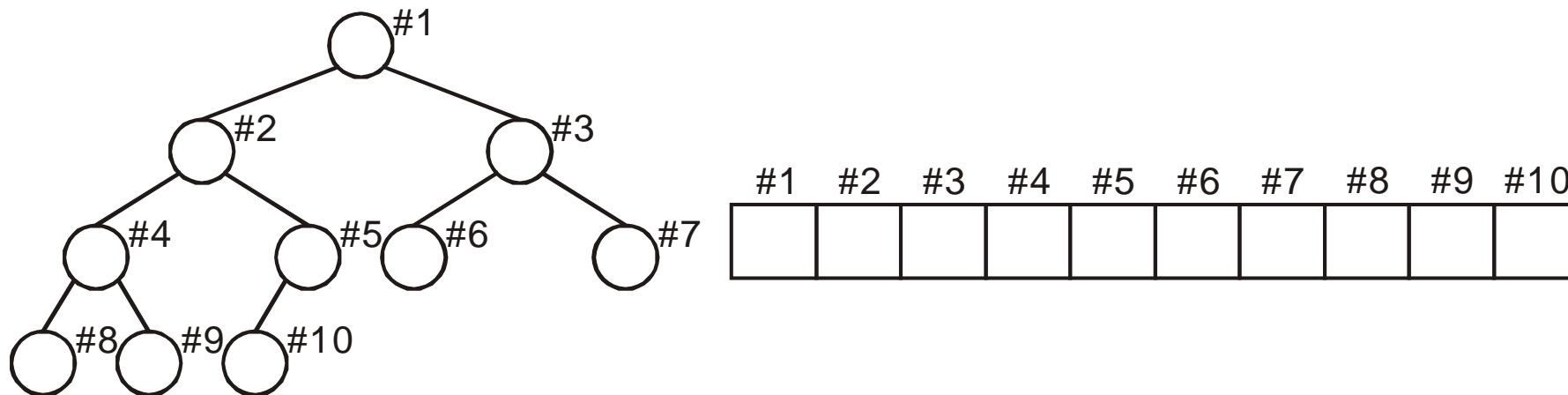
二分木の実装

```
struct person {  
    char *name;  
    int year;  
};  
  
struct node {  
    struct person *value;  
    struct node *child_l;  
    struct node *child_r;  
};
```



完全二分木の場合

- 配列と簡単な計算式で実現可能
- あるノード n に対して
 - 親ノードは $n/2$
 - 子ノードは $2n$ および $2n+1$



二分探索木

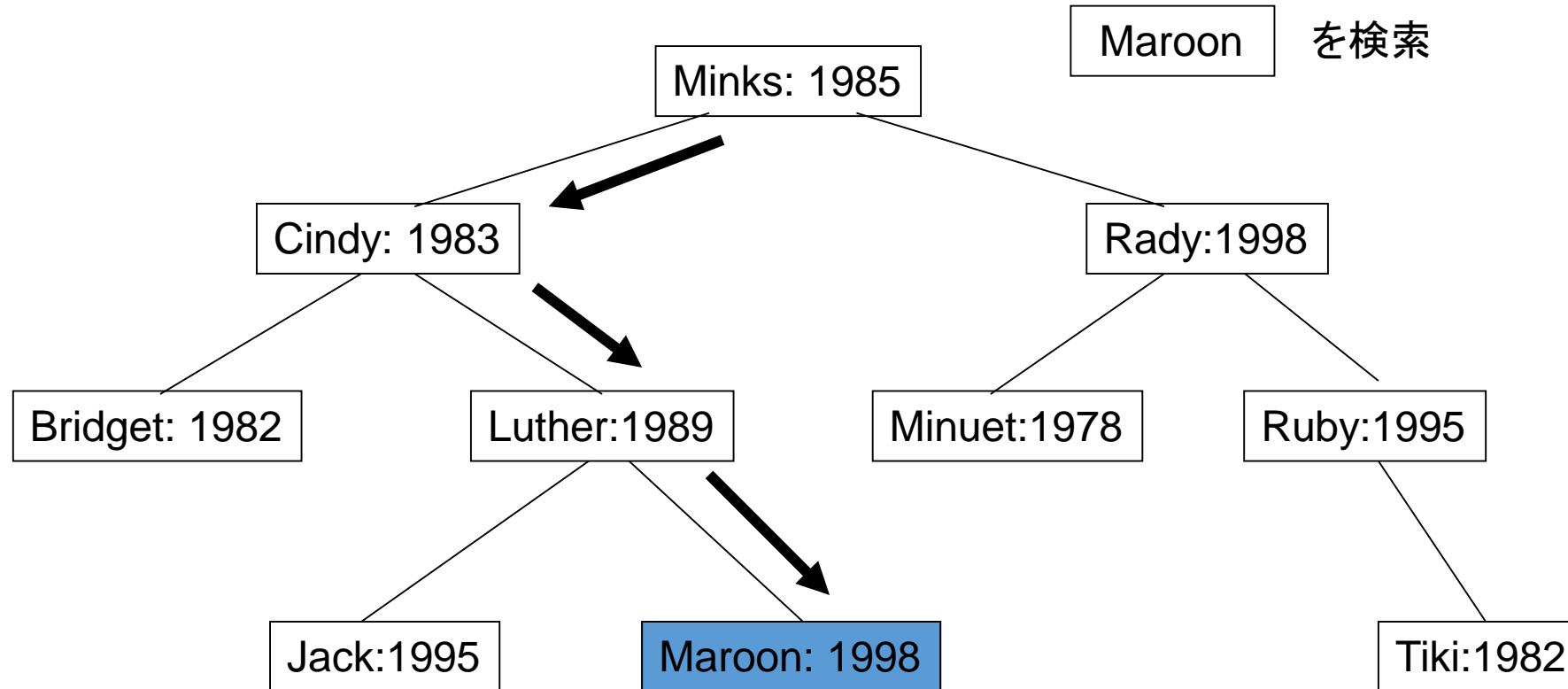


岩手県立大学
Iwate Prefectural University

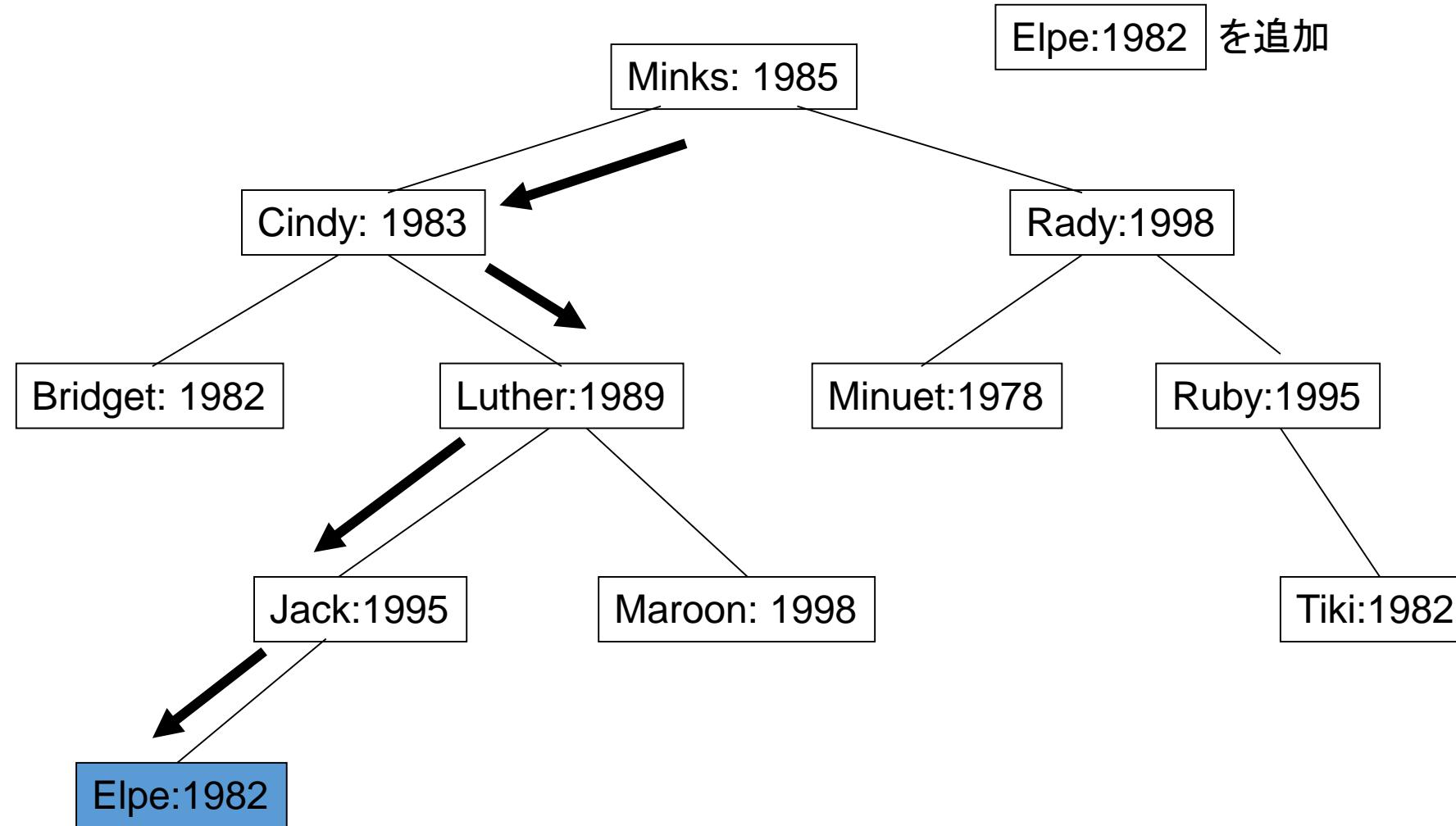
二分探索木

- Binary Search Tree
 - ある検索キーを与えると、それに対応する値を検索可能
- あるノード x に対して
 - 左部分木の各ノードの値は x より小さい.
 - 右部分木の各ノードの値は x より大きい.

ノードの探索



ノードの追加



ノードを探索する関数

```
struct node *search_node(struct  
node *pointer, char *key);
```

- 見つかったノードへのポインタを返す
- ノードへのポインタと探索用のキーを引数

ノードを探索する関数

1. 引数として与えられたポインタがNULLならば、見つからなかったとしてNULLを返す

```
if(pointerの示す先がNULL) {  
    NULLを返す;  
}
```

2. 値が探索対象だったら、そのノードへのポインタを返す

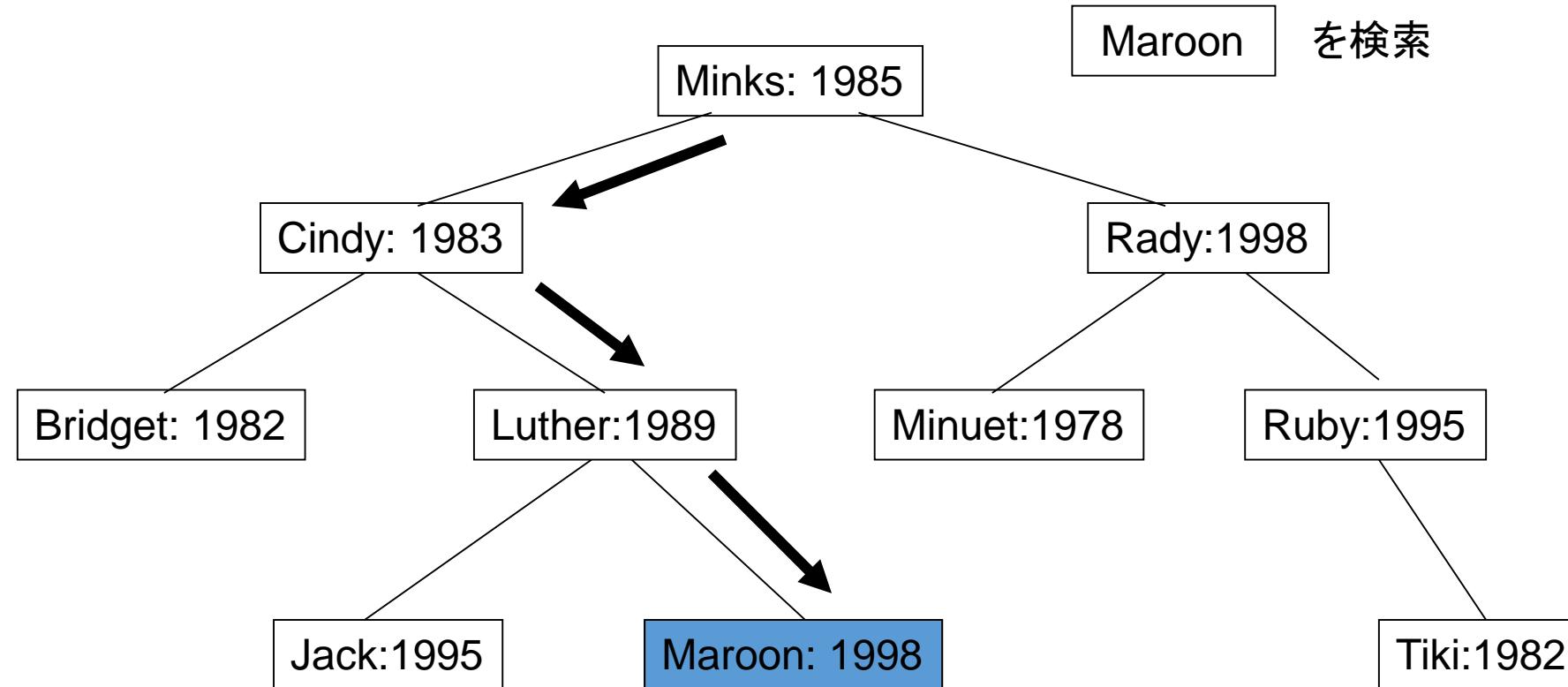
```
if(pointerの示す先の値がキー) {  
    pointerの値を返す;  
}
```

ノードを探索する関数

3. ポインタの示す先の値が探索対象より大きければ(探索対象のほうが小さければ)左子部分木を再帰的に探索、小さければ右子部分木を再帰的に探索

```
if(pointerの示す値が対象より大きい) {  
    左の子部分木を探した結果を返す;  
} else {  
    右の子部分木を探した結果を返す;  
}
```

ノードの探索



ノードを追加する関数

```
void add_node(struct node  
    **pointer, struct node *new_node)
```

- ・ノードの追加位置の候補を示すポインタへのポインタと、追加するノードへのポインタを引数

1. 追加位置の候補を示すポインタがNULLなら追加

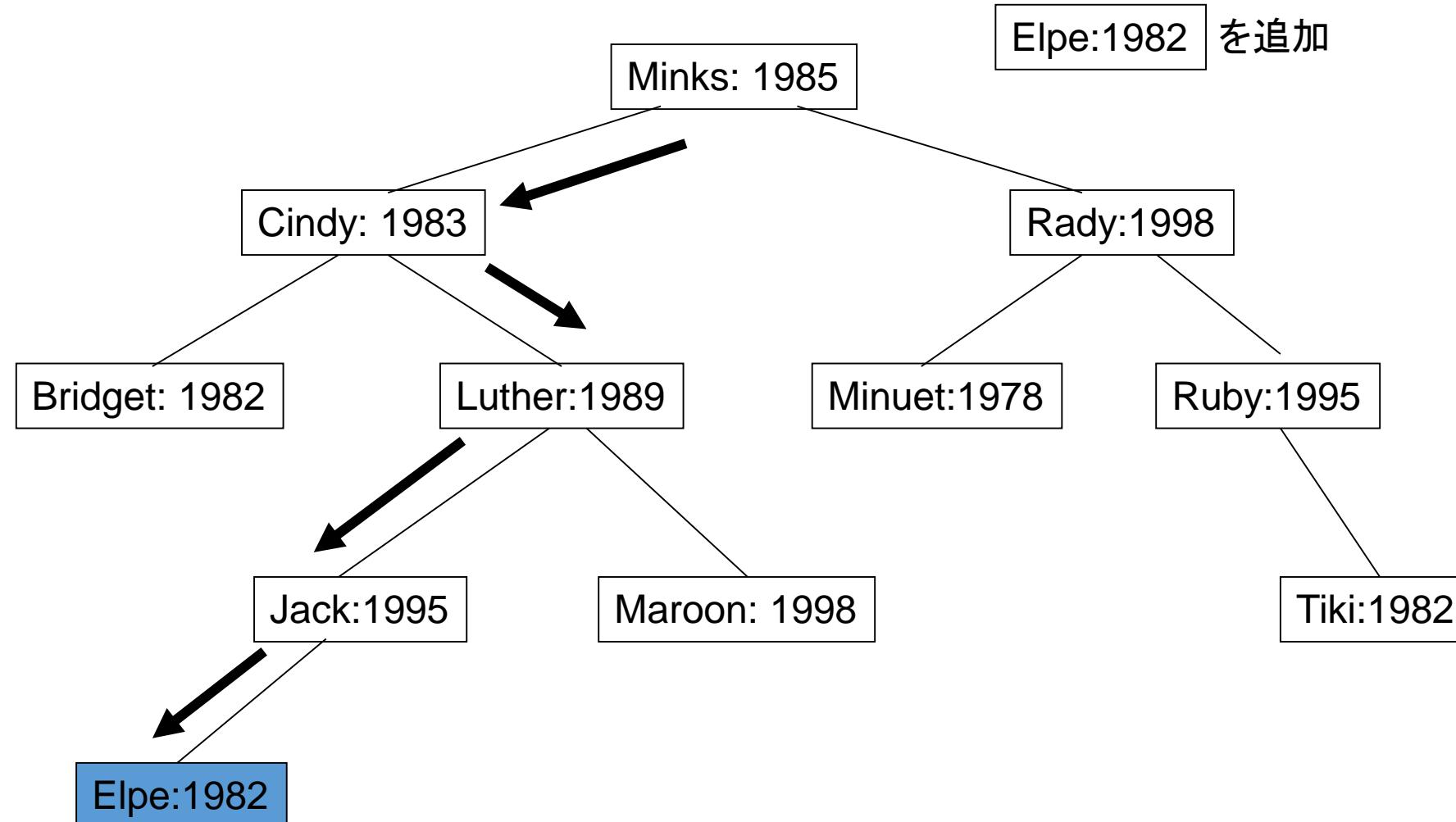
```
if(*pointerの示す先がNULL) {  
    *pointerに新規ノードへのポインタを代入;  
}
```

ノードを追加する関数

- 空いてなければ、そのノードの値と新規ノードを比較し、新規ノードの値が小さければ左の子、大きければ右の子を調べる

```
if(*pointerの示す値より新規ノードが小さい) {  
    左の子部分木に対し追加位置を調べる;  
} else {  
    右の子部分木に対し追加位置を調べる;  
}
```

ノードの追加



トラバーサル

- 二分探索木のすべてのノードを訪問
 - 二分木のノードの表示に使用
 - 再帰的な処理
- 訪れたノードを表示する処理をどこに置くかで3種類

行きがけ順

- 先順: Preorder Traversal
 - 1. ノードの表示
 - 2. 左の木を走査する再帰呼出
 - 3. 右の木を走査する再帰呼出

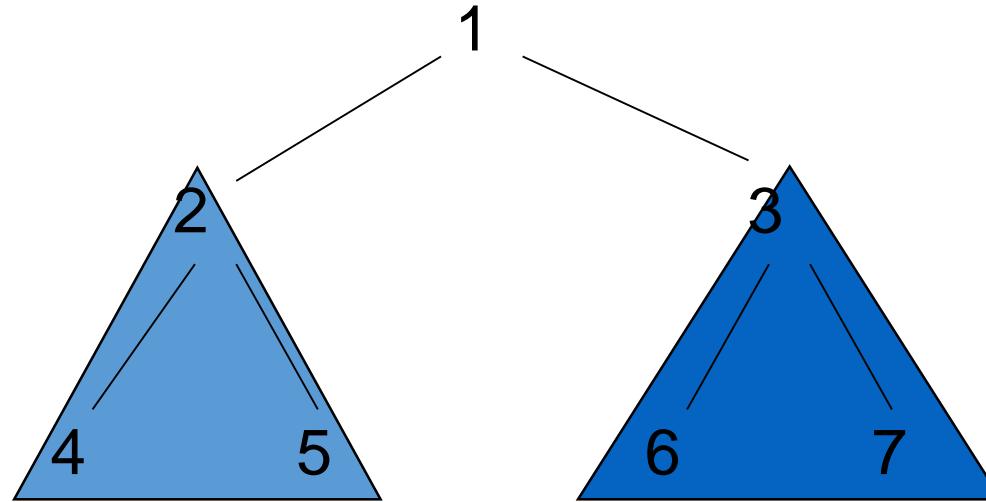
通りがけ順

- 中順: Inorder Traversal
 1. 左の木を走査する再帰呼出
 2. ノードの表示
 3. 右の木を走査する再帰呼出

帰りがけ順

- 後順: Postorder Traversal
 - 1. 左の木を走査する再帰呼出
 - 2. 右の木を走査する再帰呼出
 - 3. ノードの表示

トラバースの結果



Pre-order: 1 2 4 5 3 6 7

In-order: 4 2 5 1 6 3 7

Post-order: 4 5 2 6 7 3 1

ヒープ

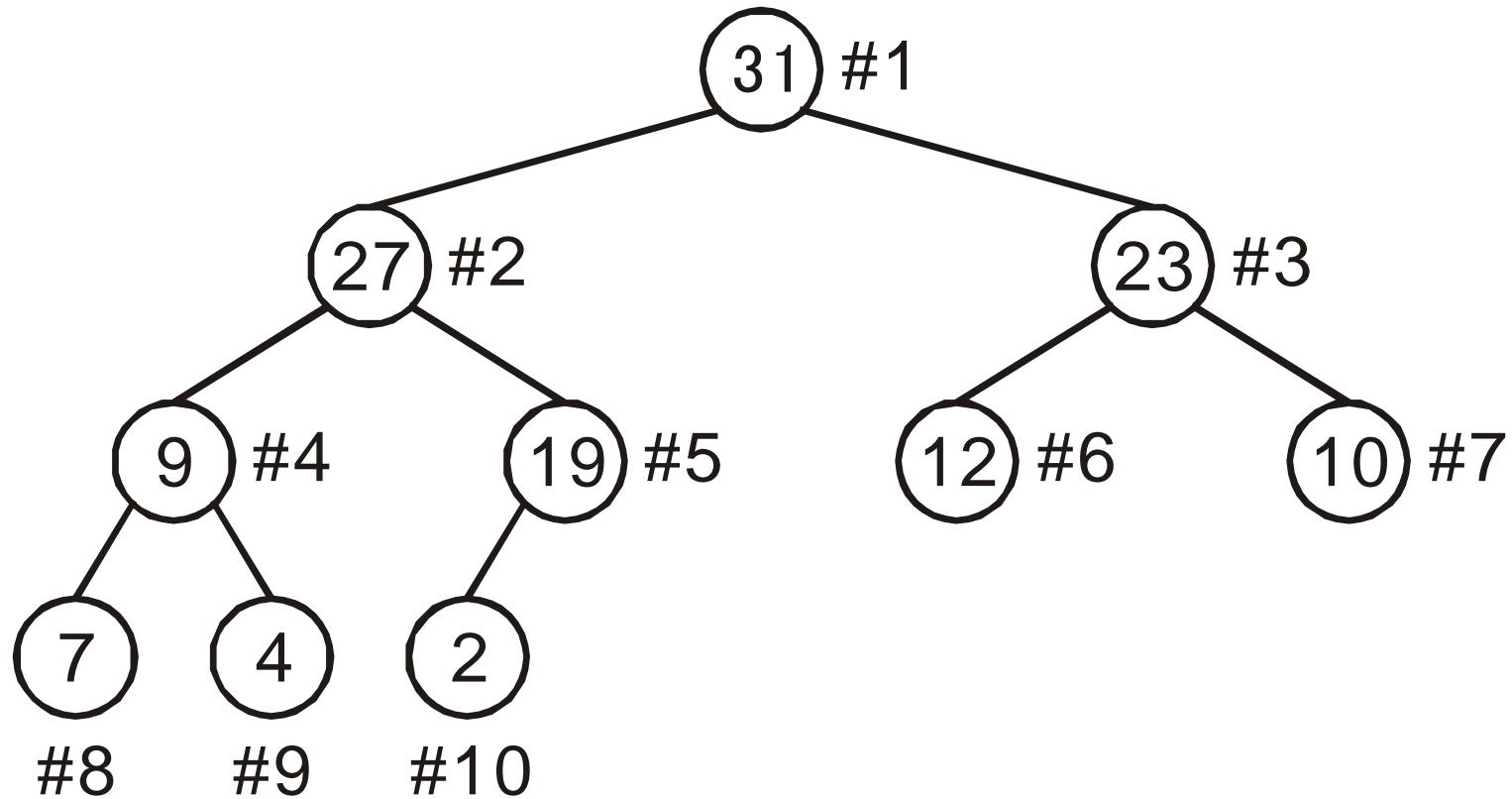


岩手県立大学
Iwate Prefectural University

ヒープ(Heap)

- 完全二分木で、以下の条件を満たすもの
(配列で実現可能)
- ヒープ条件
 - 任意のノードの値は、そのノードのどちらの子の値よりも大きいか等しい。

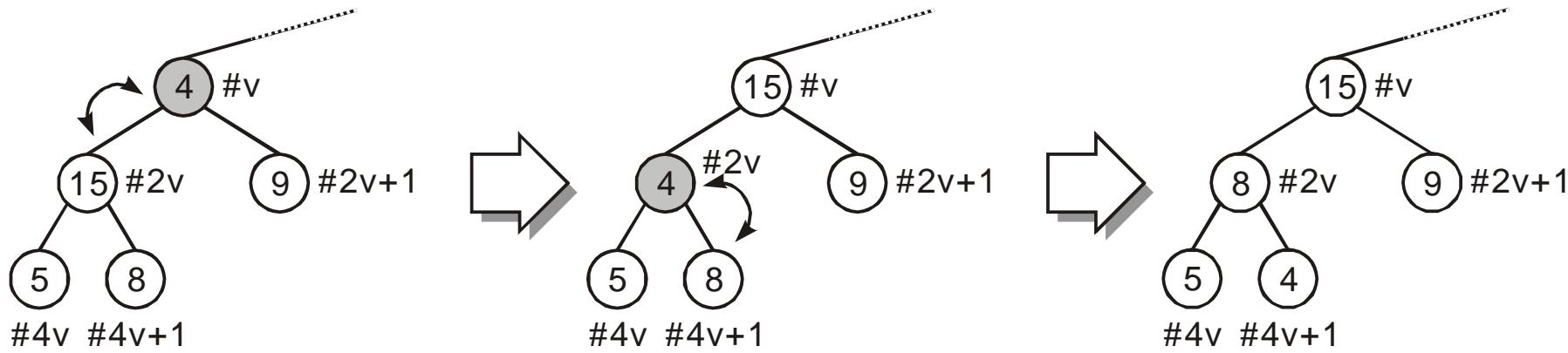
ヒープ(Heap)



下降修復 (Downheap)

- ヒープ条件を満たしていない
完全二分木をヒープ化する.
 1. ノードvの値がそのどちらかの子の値より小さければ
 2. 値が大きい方の子wの値とvの値を入れ替える
 3. wに対して下降修復を繰り返す.

下降修復 (Downheap)

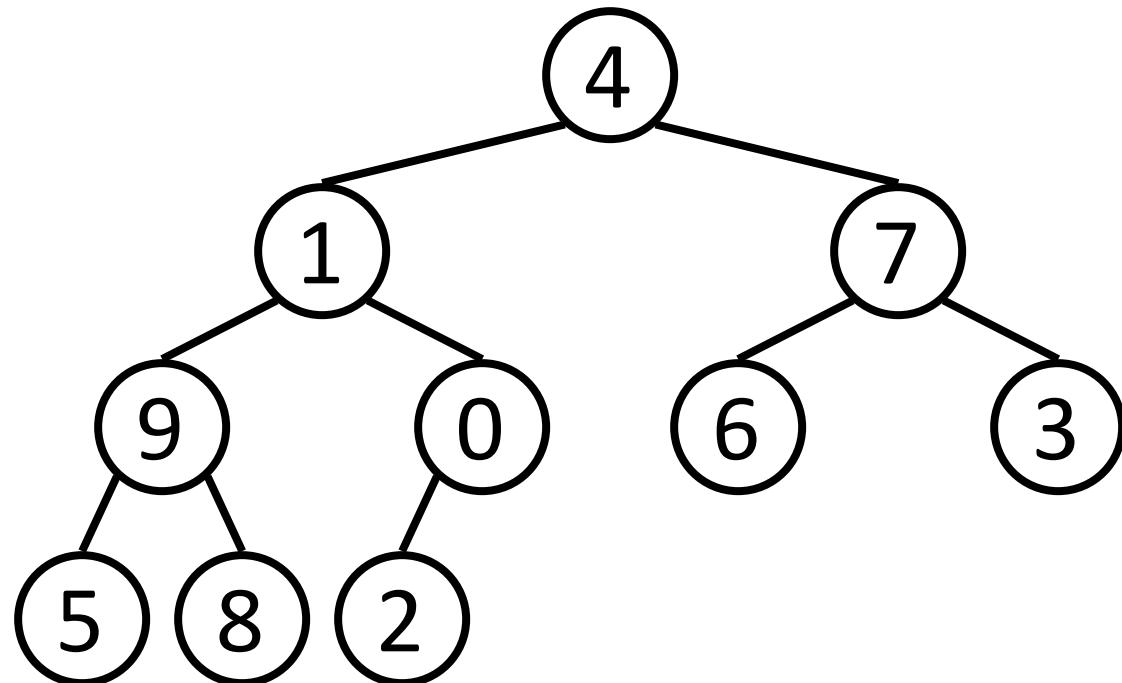


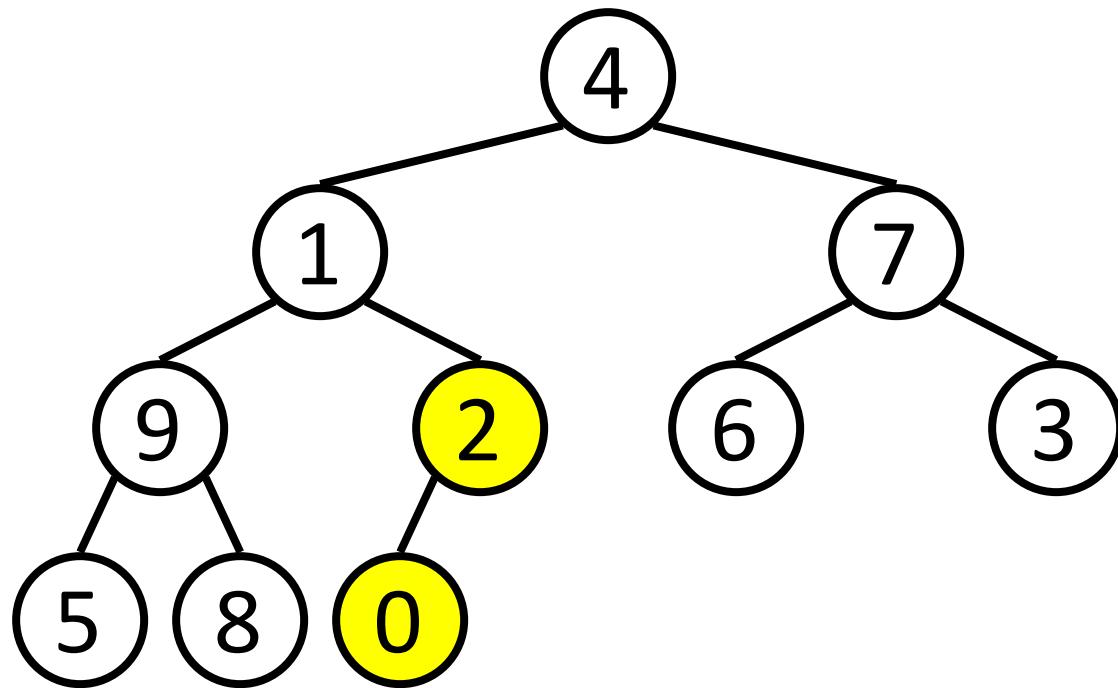
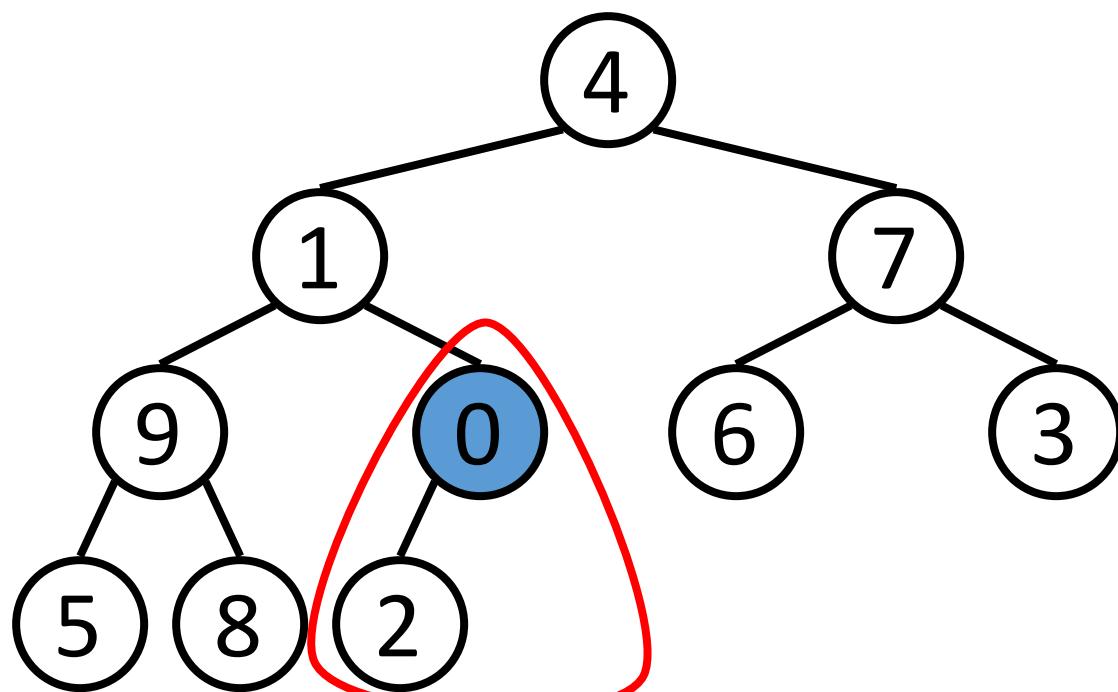
下降修復 (Downheap)

```
if(v>(N/2)) return;
if(右の子がある&&左の子よりも右の子が大きい)
    右の子をwとする;
else
    左の子をwとする;
if(vよりもwが大きい) {
    vとwを交換;
    wを頂点とする部分木に対して下降修復
}
```

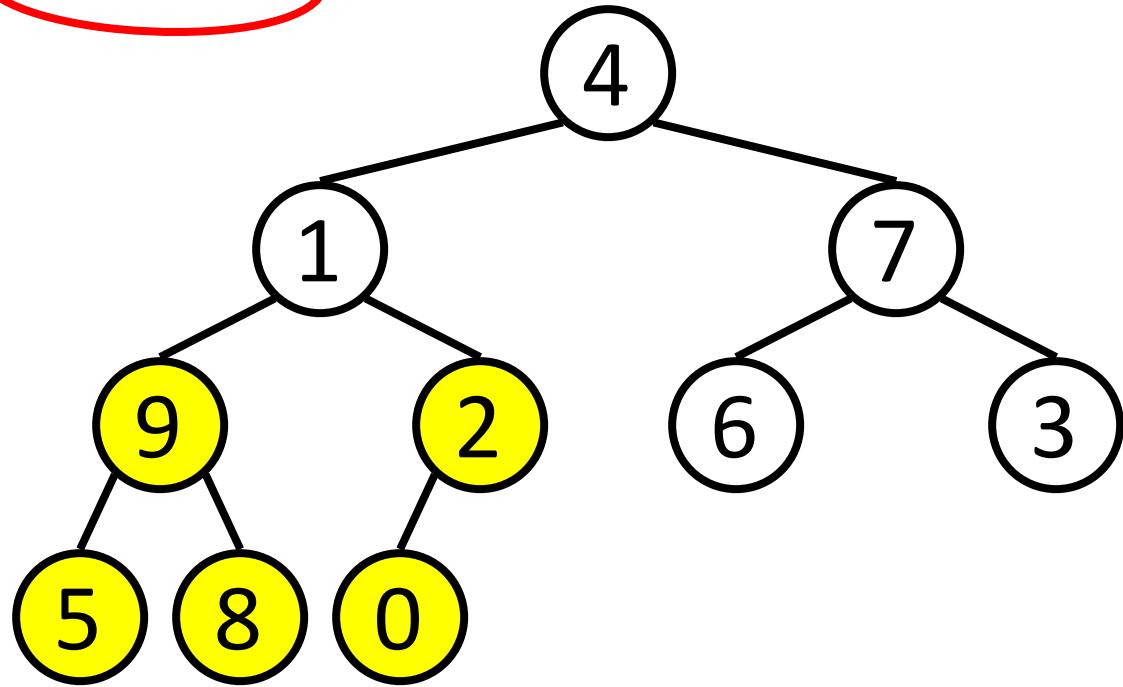
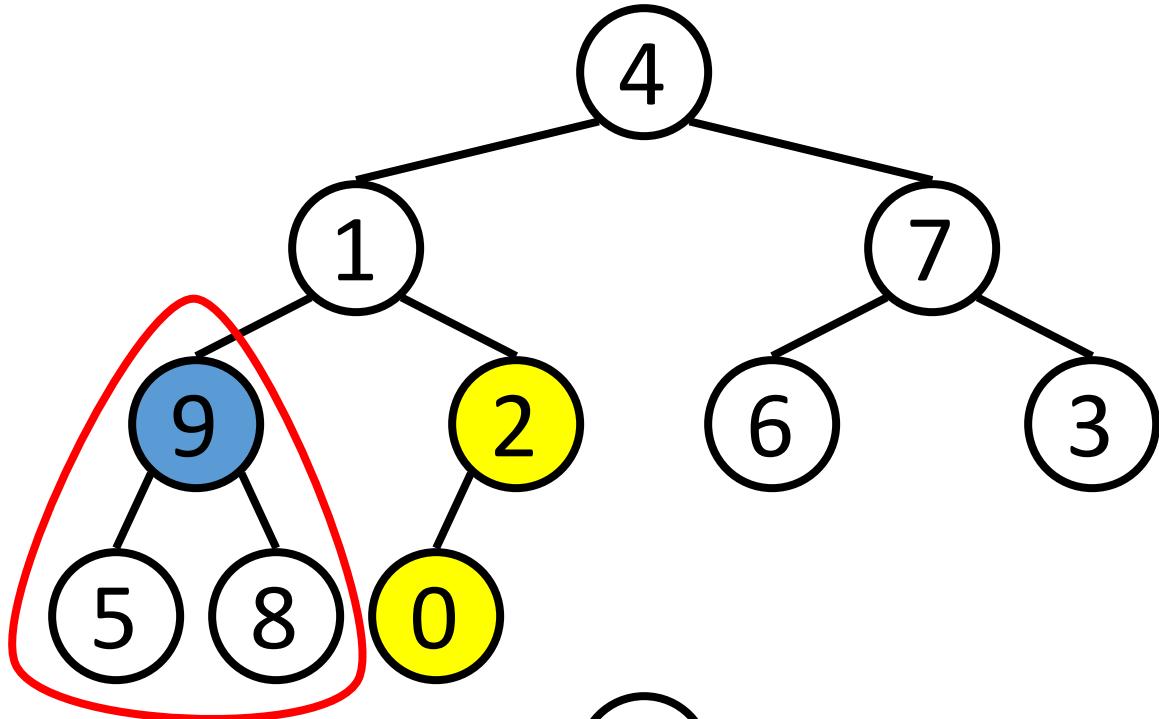
ヒープ化

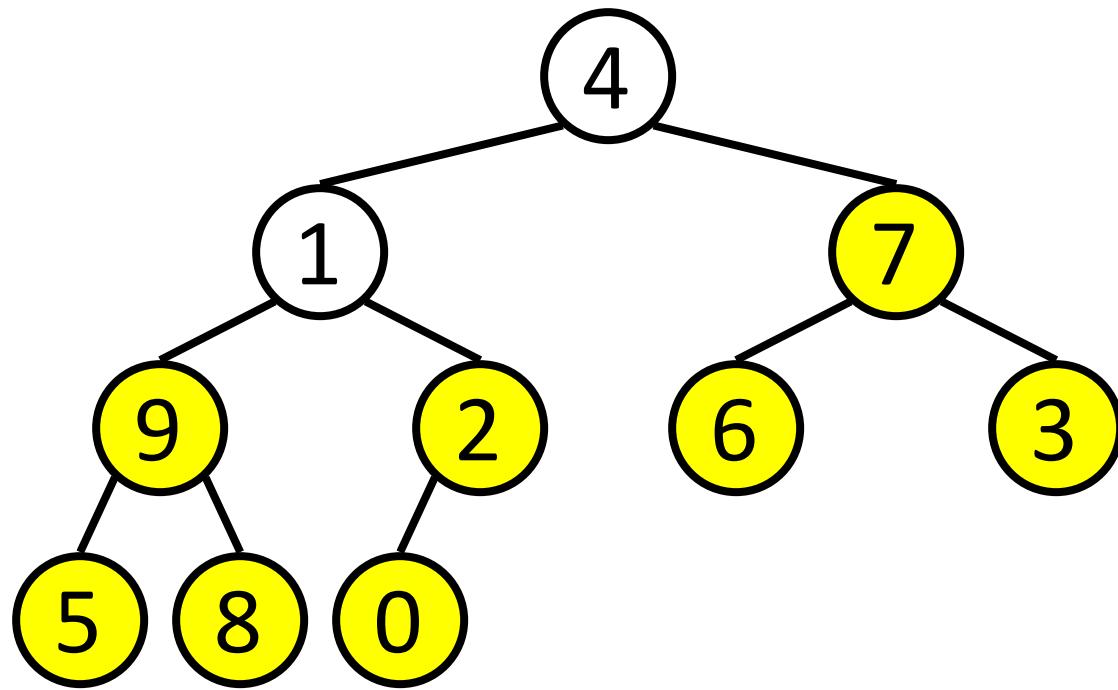
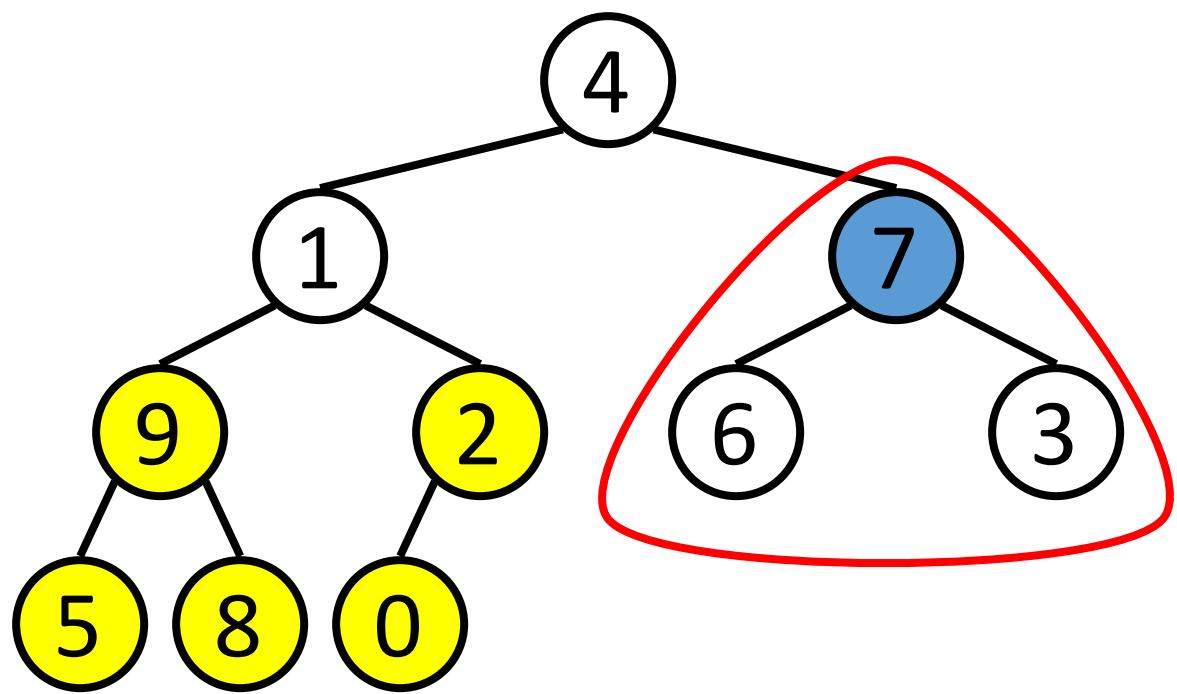
- 大きな木は、下方の部分木から
繰り返す。

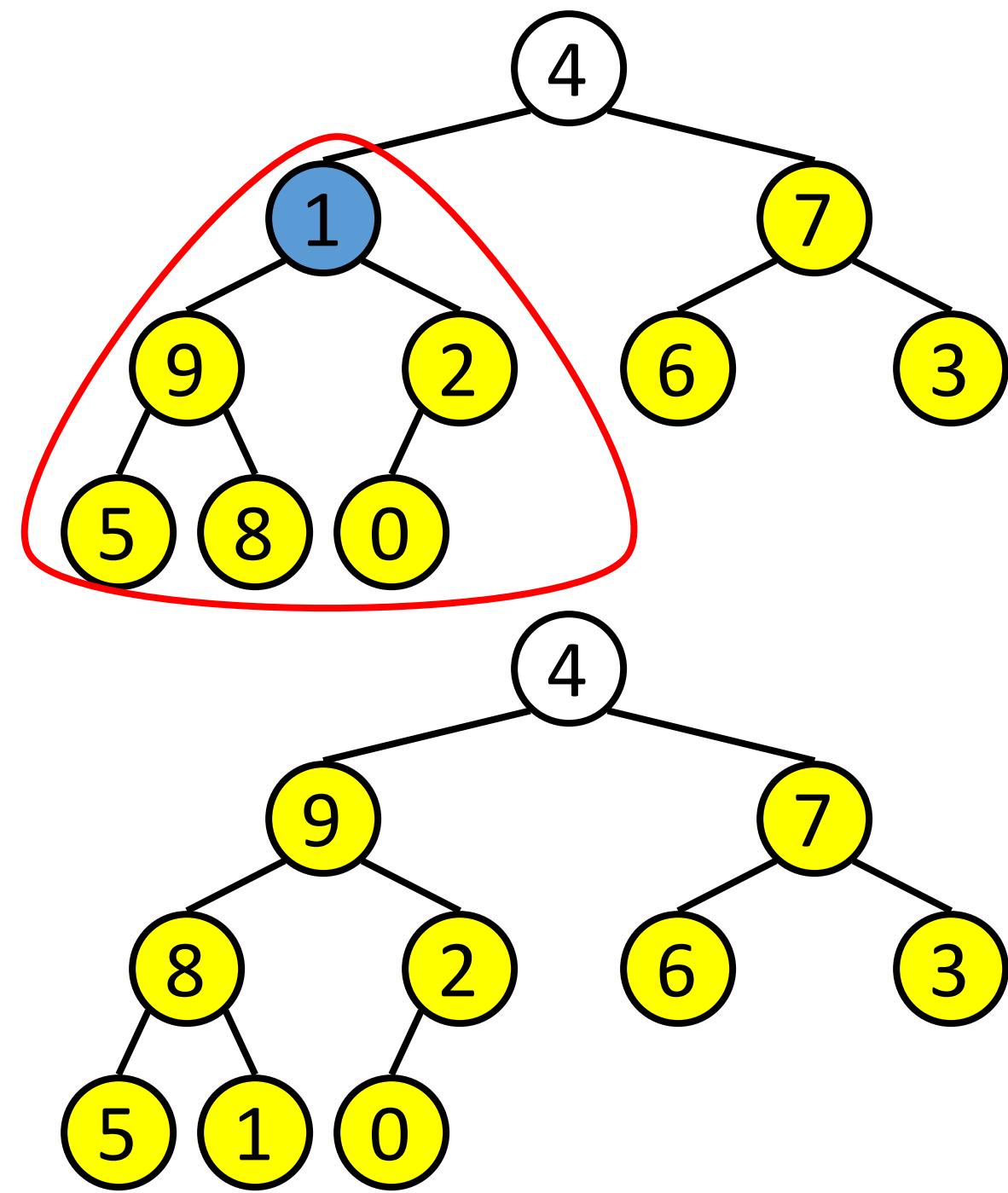


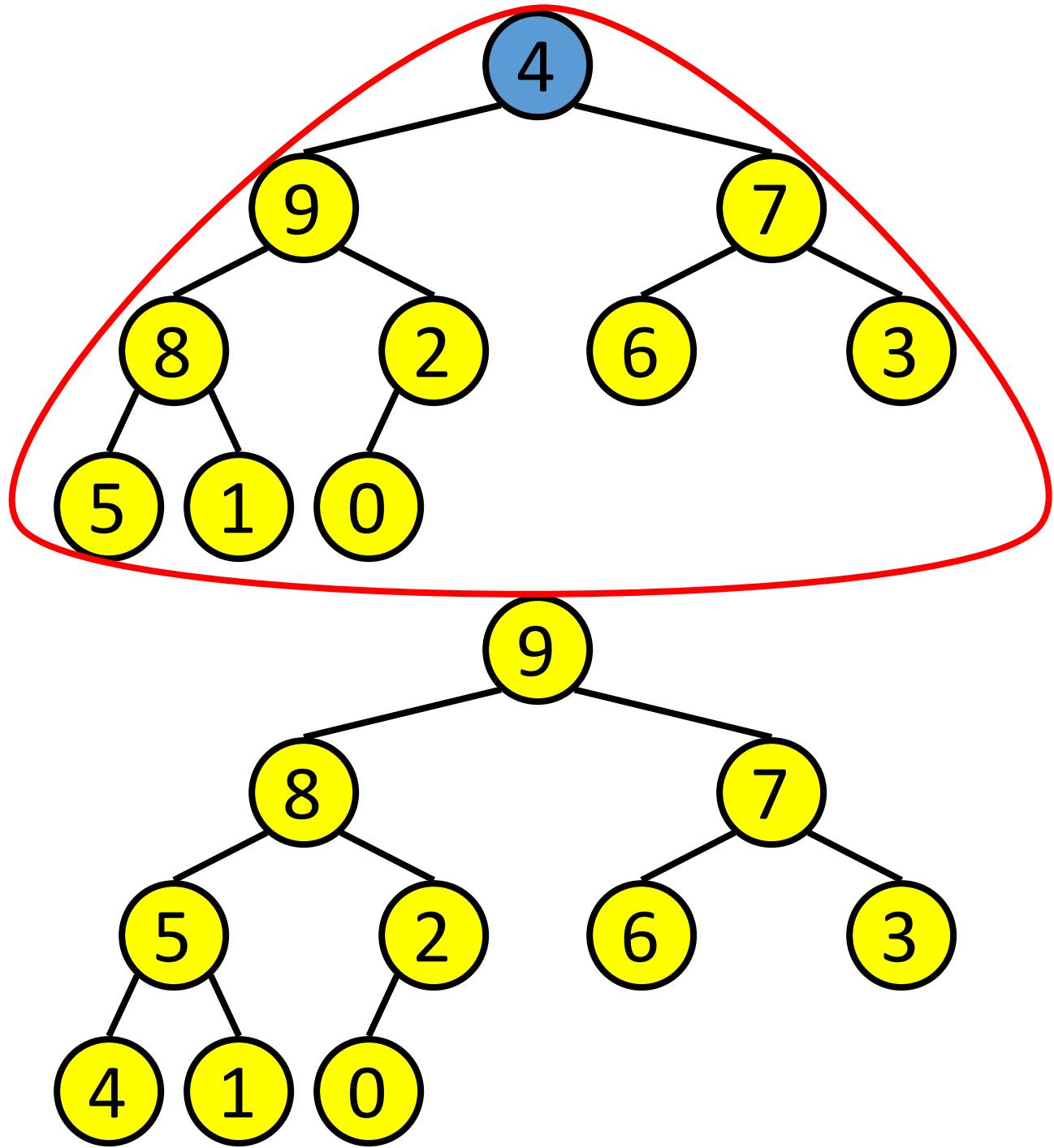


配列





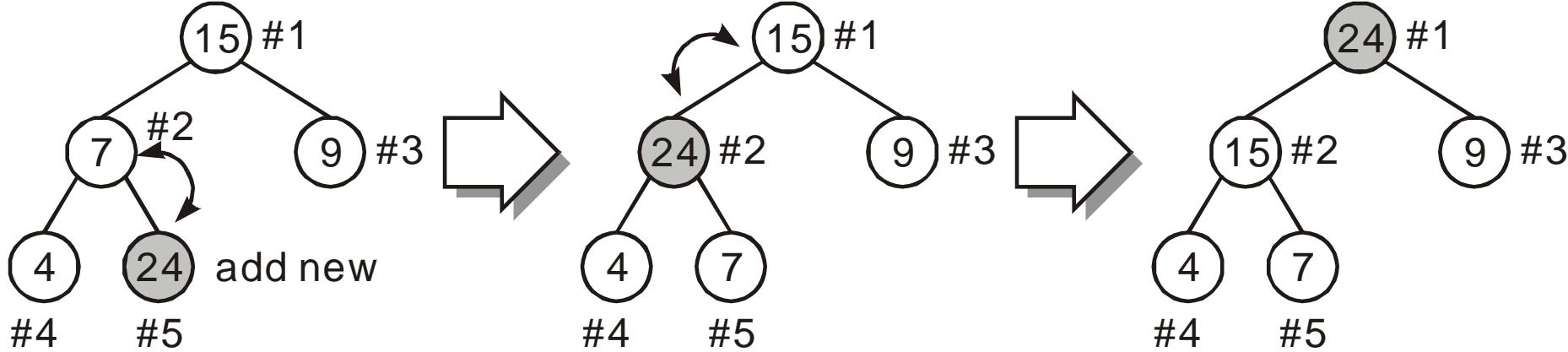




上昇修復 (Upheap)

- 新要素を追加した場合、上昇修復を行うことでヒープを復元
 - ノードvの値がその親uの値より大きければ
 - uとvの値を交換
 - uに対して上昇修復を繰り返す.

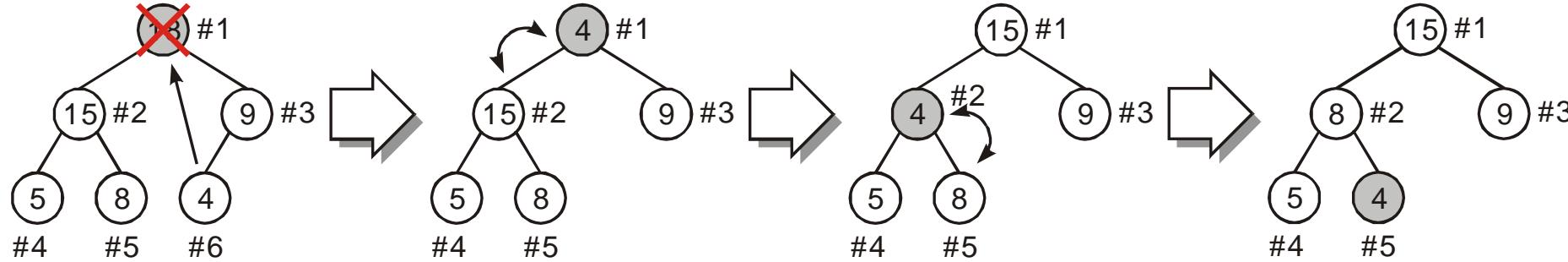
上昇修復 (Upheap)



ノードの削除

1. あるノードを削除した場合
2. **N-1**の要素を削除した部分に
移動
※すなわち、配列の最後の要素
3. そこから下降修復を行うことに
よりヒープを修復する。

ノードの削除



ヒープソート

1. ヒープ化

- 配列を完全二分木とみなし
ヒープ化する.

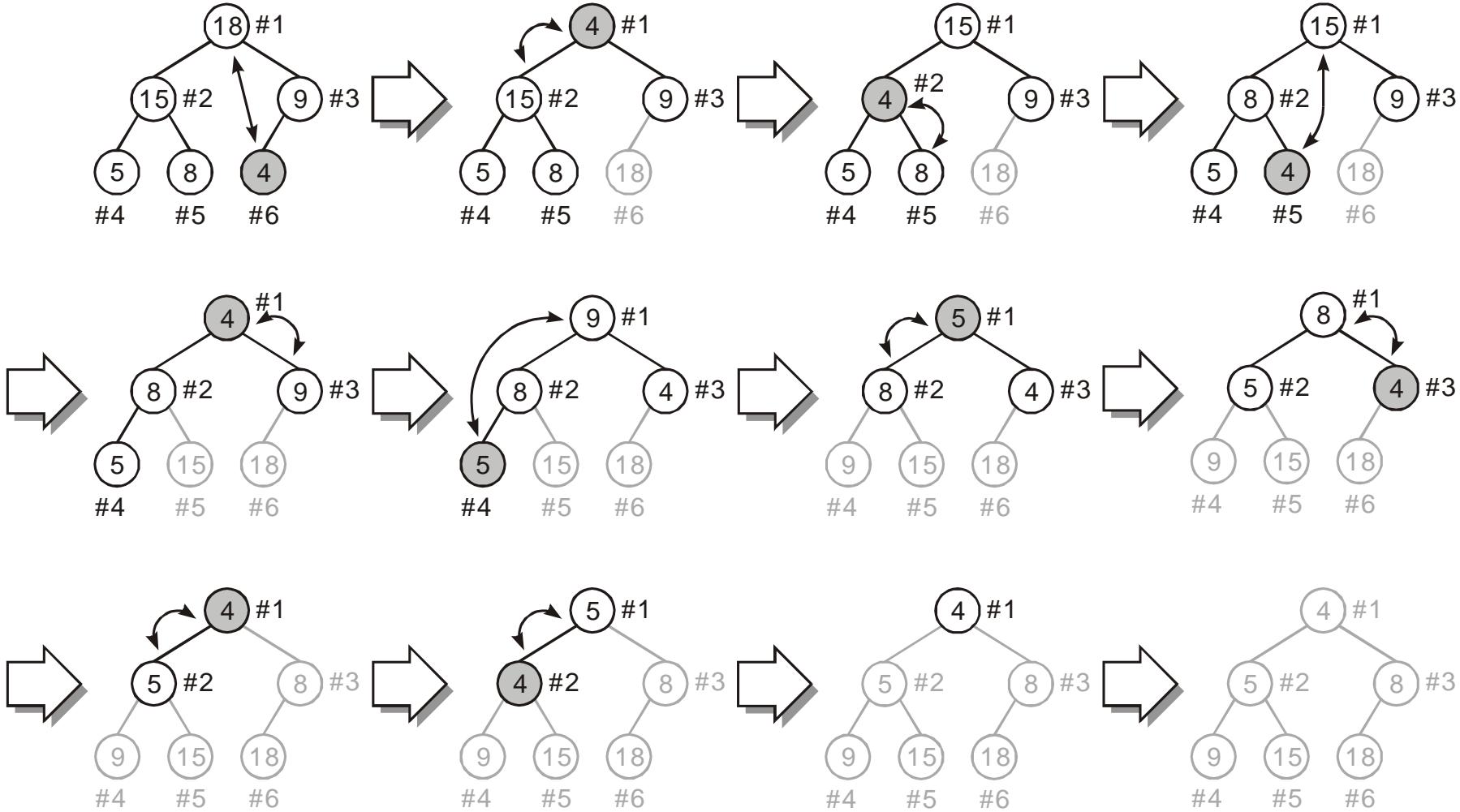
2. ルートの値を取り出す.

- 最後のノードと交換
※ルートの値は最大

3. 残りのノードをヒープ化する.

- ノードの削除と同様の処理
- 2., 3. を繰り返すことによりソートが可能

ヒープソート



ヒープソートの計算量

- 交換回数

- ヒープの木, $\log_2 N$ 段
- N 個の要素に対して操作
- 最悪 $\log_2 N$ 段分の交換
- $O(N \log_2 N)$

- 比較回数

- 交換回数と同じ
- 左右の比較を行うから2倍
- $O(2N \log_2 N) \rightarrow O(N \log_2 N)$